

# 第1回計測自動制御学会制御部門マルチシンポジウム タイムテーブル

	A室 (B202)	B室 (B201)	C室 (B101)	D室 (B102)	E室 (C103)	F室 (C201)	G室 (C203)	ホール (B棟1Fホール)	
3月4日			13:30~17:20 ワークショップ 「制御における共同 研究の発展を目指し て」(事業委員会)	13:00~17:25 チュートリアル1 「モデルを用いた最 適化」(プラントモデ リング部会)					
3月5日	1 8:40~8:50	オープニング A室(B202)							
	2 5A2 8:50~10:10 制御理論シンポジウム システムバイologi 西田 豪 (京都大学)	5B2 8:50~10:30 制御理論シンポジウム OS次世代EMSのた めの制御理論の融 合展開に向けて(1) 藤崎 泰正 (大阪大学)	5C2 8:50~10:30 制御理論シンポジウム 量子化制御 姥原 義雄 (京都大学)		5E2 8:50~10:30 制御理論シンポジウム 移動体の制御 佐藤 昌之 (JAXA)	5F2 8:50~10:30 プラントモデリングシンポジウム プラントモデリングと 信号処理 山北昌毅 (東京工業大学)	5G2 8:50~10:30 制御理論シンポジウム 制御応用1 酒井 悟 (信州大学)	9:10~10:10 学生ポスター1 池田 建司 (徳島大学)	
	3 5A3 10:20~12:20 プラントモデリングシンポジウム OS高機能PID制御 増田士朗(首都大学 東京) 山本透(広島大学)	5B3 10:40~12:20 制御理論シンポジウム OS次世代EMSのた めの制御理論の融 合展開に向けて(2) 薄 良彦 (京都大学)	5C3 10:40~12:20 制御理論シンポジウム 量子系・分布定数系 の制御 加嶋 健司 (京都大学)		5E3 10:40~12:20 制御理論シンポジウム 非線形制御 東 俊一 (京都大学)	5F3 10:40~12:00 プラントモデリングシンポジウム プラントモデリングと 制御 松尾孝美 (大分大学)	5G3 10:40~12:00 制御理論シンポジウム システム解析 和田 孝之 (大阪大学)	10:40~11:40 学生ポスター2 企業ポスター 池田 建司 (徳島大学)	
	4 12:30~13:30	プレナリ1 司会:津村 幸治(東京大学) 「最先端数理モデリングの理論と応用」 合原一幸君(東京大学) A室(B202)							
	5 5A5 14:45~16:05 制御理論シンポジウム マルチエージェント システム 桜間 一徳 (鳥取大学)	5B5 14:45~16:25 制御理論シンポジウム OS次世代EMSのた めの制御理論の融 合展開に向けて(3) 土屋 達弘 (大阪大学)	5C5 14:45~16:25 制御理論シンポジウム 分散制御・分散最適 化 姥原 義雄 (京都大学)	5D5 14:45~16:25 制御理論シンポジウム 目標値追従制御 千田 有一 (信州大学)	5E5 14:45~16:25 制御理論シンポジウム 制御系設計 増田 士朗 (首都大学東京)	5F5 14:45~16:25 制御理論シンポジウム モデル予測制御 川邊 武俊 (九州大学)	5G5 14:45~16:25 制御理論シンポジウム メカトロニクス 田崎 勇一 (名古屋大学)		
	6 16:35~17:35	セミプレナリ1 司会:市川 勉(JAXA/宇宙科学研究所) 「イプシロンロケットの挑戦」 森田泰弘君(JAXA/宇宙科学研究所) A室(B202)				セミプレナリ2 司会:中野 和司(電気通信大学) 「制御システムセキュリティの国内動向」 新誠一君(電気通信大学) B室(B201)			
3月6日	1	6B1 8:50~10:10 制御理論シンポジウム OS製鉄プラントの最 適エネルギー管理 のためのモデリング と制御(1) 西野 都 (神戸製鋼所)			6E1 8:50~10:30 制御理論シンポジウム ロボットマニピュレ ータの制御 佐藤 訓志 (広島大学)	6F1 8:50~10:30 制御理論シンポジウム 移動体の計測と 制御 野中 謙一郎 (東京都市大学)			
	2 6A2 9:40~11:40 OS:新しい社会基盤 構築のためのシステ ム・予測・制御(1): 社会基盤システム のための新たな理 論展開 佐々木智文(富士通 研究所) 平田研二 (長岡技術科学大学)	6B2 10:20~11:20 制御理論シンポジウム OS製鉄プラントの最 適エネルギー管理 のためのモデリング と制御(2) 津村 幸治 (東京大学)	6C2 10:00~11:40 制御理論シンポジウム ロボパスト制御 増淵 泉 (神戸大学)	6D2 10:00~11:40 制御理論シンポジウム OS複雑さと制御(1) 鈴木 雅康 (宇都宮大学)	6E2 10:40~11:40 制御理論シンポジウム ロボット・アクチュ エータ 伊達 夫 (防衛大学校)	6F2 10:40~12:00 適応学習制御シンポジウム ロボティクス・プロセ ス系と適応制御 日高 浩一 (東京電機大学)	6G2 9:20~11:20 誘導制御シンポジウム OS実ミッションを目 指した無人航空機シ ステムにおける現状 と課題:放射線観測 の例 佐藤 昌之 (九州大学)		
	3 6A3 11:50~13:30 OS:新しい社会基盤 構築のためのシステ ム・予測・制御(2): 電力価格設計 小島千昭(東京大 学) 佐々木智文(富 士通研究所)	6B3 11:50~13:10 制御理論シンポジウム OSプロセスの計測 制御・監視・最適化 田原 鉄也 (アズビル(株))	6C3 11:50~13:30 制御理論シンポジウム OSリアルタイムブ ライシングの設計原理 東 俊一 (京都大学)	6D3 11:50~13:30 制御理論シンポジウム OS複雑さと制御(2) 井上 正樹 (東京工業大学)		6F3 12:10~13:30 適応学習制御シンポジウム 移動体の適応制御 坂宮 敬悦 (防衛大学校)	6G3 11:30~13:30 誘導制御シンポジウム 移動ロボット・車両 の誘導制御 越智徳昌 (防衛大学校)		
	4 14:45~15:45	プレナリ2 司会:津村 幸治(東京大学) “Opportunities and Challenges in Control Systems Design Arising from Ubiquitous Computation and Communication” João P. Hespanha 君(The University of California, Santa Barbara) A室(B202)							
	16:00~16:40	制御部門賞授賞式							
	16:40~17:20	ハイオニア賞受賞記念講演 司会:杉江 俊治(京都大学) 「非負システムの解析と設計」 姥原 義雄 君(京都大学) A室(B202)							
17:20~18:00	ハイオニア技術賞受賞記念講演 司会:石塚 真一(サイバネティクス) 「自動車制御システムに対するモデルベース開発」 JMAAB 群谷 慶治 君((株)本田技術研究所) A室(B202)								
3月7日	1 9:00~12:00 チュートリアル2 「スマートな(社会基 盤システム構築へ 向け 一分野融合による 新展開」 「社会基盤システム における分散意思 決定のためのシステ ム制御調査研究会」	7B1 8:50~10:30 制御理論シンポジウム OS制御とシステム 生物学の新たな接 点 津村 幸治 (東京大学)	7C1 8:50~10:30 制御理論シンポジウム OS非線形制御理論 が架ける橋(1) 各種 概念と手法の前衛 的發展 西村 悠樹 (鹿児島大学)		7E1 8:50~10:30 制御応用2 岩瀬 将美 (東京電機大学)	7F1 8:50~10:30 適応学習制御シンポジウム データ駆動制御 水本 郁朗 (熊本大学)	7G1 8:50~10:30 誘導制御シンポジウム 宇宙機の誘導制御 外本 伸治 (九州大学)		
	2	7B2 10:40~12:20 制御理論シンポジウム OS:高速計算手法と 制御(1) 西田 豪 (京都大学)	7C2 10:40~12:20 制御理論シンポジウム OS:非線形制御理論 が架ける橋(2) ハイ ブリッドとスライディ ングモードの新潮流 大塚 敏之 (京都大学)	7D2 11:00~12:20 制御理論シンポジウム OS:効率的なモデリ ングとシステム同定 (1) 太田快人 (京都大学)	7E2 10:40~12:20 制御理論シンポジウム オブザーバ 若佐 裕治 (山口大学)	7F2 10:40~12:20 適応学習制御シンポジウム ロボパスト適応制御 増田 士朗 (首都大学東京)	7G2 10:40~12:20 誘導制御シンポジウム 移動体のための航 法・推定・制御 市川 勉 (JAXA)		
	3 12:30~13:30	プレナリ3 司会:川邊 武俊(九州大学) 「植物工場——工業技術を導入した最先端の植物生産システム——」 後藤 英司 君(千葉大学) A室(B202)							
	4 14:45~15:25	木村賞受賞記念講演 司会:杉江 俊治(京都大学) 「PageRank 計算に対する分散型確率アルゴリズム」 石井 秀明 君(東京工業大学) A室(B202)							
	5 7A5 15:35~17:15 制御理論シンポジウム OS:新しい社会基盤 構築のためのシステ ム・予測・制御(3): グリーンインベシ ョンと省エネルギー 平田研二(長岡技術 科学大学) 小島千昭(東京大学)	7B5 15:35~17:15 制御理論シンポジウム OS:高速計算手法と 制御(2) 津村 幸治 (東京大学)	7C5 15:35~17:15 制御理論シンポジウム OS:非線形制御理論 が架ける橋(3) 非線 形システムの新しい かたち 西村 悠樹 (鹿児島大学)	7D5 15:35~16:55 制御理論シンポジウム OS:効率的なモデリ ングとシステム同定 (2) 池田建司 (徳島大学)	7E5 15:35~16:55 制御応用3 池田 裕一 (信州大学)	7F5 15:35~17:15 * 適応学習制御シンポジウム OS:ナノダイナミクス に挑む知的制御:ミ クロとマクロの視点 から 金子 修(金沢大学) 中基 隆(九州工業大 学)	7G5 15:35~17:15 誘導制御シンポジウム 航空機の誘導制御 と運動モデル 藤森 篤 (山梨大学)		